# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-206108

(43)Date of publication of application: 31.07.2001

(51)Int.CI.

B60K 41/28 B60K 6/02 B60K 17/04 B60L 11/14 F02D 29/02 F16H 61/12 F16H 61/18

(21)Application number: 2000-015437

(71)Applicant: HONDA MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

25.01.2000

(72)Inventor: TAKANO MIKIHIRO

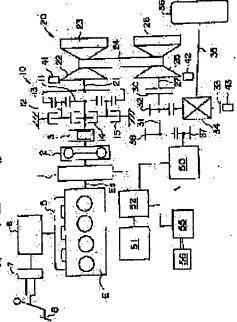
**MORISHITA NAOHISA** 

## (54) CONTROL DEVICE FOR HYBRID VEHICLE

#### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To allow the supply of hydraulic fluid pressure to a hydraulic clutch even when abnormality takes place with the hydraulic clutch disengaged.

SOLUTION: When a hybrid vehicle which can be driven by a continuously variable transmission 20 for changing output rotation of an engine E controllable to stop temporarily and by a second motor generator 50 is driven by the second motor generator 50 with the engine E stopped temporarily, a forward/reverse clutch control valve 73 disengages a forward/reverse switching mechanism 10. When this forward/reverse clutch control valve 73 becomes disabled as a result of a spool stick or the like, a shift inhibitor valve 77 is actuated by a shift control valve 66 to supply the forward/reverse switching mechanism 10 with line pressure via a port of the stuck forward/reverse clutch control valve 73, thereby engaging the forward/reverse switching mechanism 10.



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

27.11.2003

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

0004 00 04

#### (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(14)特許出顧公開番号 特開2001-206108 (P2001-206108A)

(43)公開日 平成13年7月31日(2001.7.31)

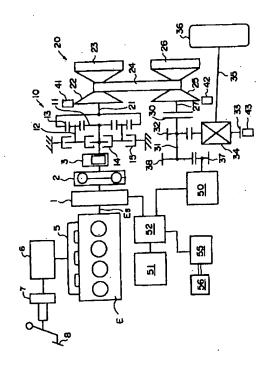
(51) Int.Cl.7	識別記号	FΙ		テーマコード(参考)	
B60K 41/28		B 6 0 K 41/28		3D039	
6/02		17/04	G	3 D 0 4 1	
17/04		B60L 11/14		3G093	
B60L 11/14		F02D 29/02	K	3 J 5 5 2	
F02D 29/02		F16H 61/12		5H115	
	審查請求	未請求 請求項の数4	OL (全 15 頁)	最終頁に続く	
(21)出顧番号	特麗2000-15437(P2000-15437)	(71) 出顧人 000005326 本田技研工業株式会社			
(22)出顧日	平成12年 1 月25日 (2000. 1. 25)	1		<b>採1</b> 县	
(66) 山殿 口	十成12年1月25日(2000.1.25)	東京都港区南青山二丁目1番1号 (72)発明者 高野 幹広			
			*************************************	梁1号 姓式会	
		,	1技術研究所内	HI 1 J PRACE	
		(72)発明者 森下			
		1	→へ 【和光市中央1丁目4	2000年1日 2000年1	
		1	1技術研究所内		
		(74)代理人 10009			
			大西 正悟		
				最終頁に続く	

#### (54) 【発明の名称】 ハイプリッド車両の制御装置

#### (57)【要約】

【課題】 油圧クラッチが解放されたままで異常が発生しても、油圧クラッチへの作動油圧の供給を行わせることができるようにする。

【解決手段】 一時的に停止制御可能なエンジンEの出力回転を変速する無段変速機構20により変速して走行駆動を行うとともに第2モータジェネレータ50によっても走行駆動が可能なハイブリッド車両において、エンジンEを一時停止させて第2モータジェネレータ50により走行するときには、前後進クラッチコントロールバルブ73により前後進切換機構10を解放する。この前後進クラッチコントロールバルブ73がスプールスティック等により作動不能となったときに、シフトコントロールバルブ66によりシフトインヒビターバルブ77を作動させ、スティック状態の前後進クラッチコントロールバルブ73のボートを介してライン圧を前後進切換機構10に供給してこれを係合させることができる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定の運転状態において一時的に停止制 御可能なエンジンと、前記エンジンの出力軸に繋がれて その出力回転を変速する変速機と、前記変速機の出力を 駆動輪に伝達する駆動力伝達系と、前記駆動力伝達系に 繋がれて前記駆動輪を駆動可能な電気駆動モータと、前 記エンジンの出力軸から前記駆動力伝達系に至る経路内 に配設されて前記経路の係脱制御を行う係脱手段とを備

前記係脱手段を係合させて前記エンジンの出力を前記変 10 速機および前記動力伝達系を介して前記駆動輪に伝達し て走行駆動を行い、前記係脱手段を解放させた状態で前 記電気駆動モータの駆動力を前記駆動輪に伝達して走行 駆動を行うことが可能に構成されたハイブリッド車両の 制御装置であって、

前記変速機の異常が検出されたときに前記異常に影響さ れずに前記係脱手段を係合させることが可能な補助係合 制御手段を備え、

前記係脱手段を解放させた状態で前記電気駆動モータの 駆動力を前記駆動輪に伝達して走行駆動を行っていると 20 きに、異常検出がなされた場合には前記補助係合制御手 段により前記係脱手段を係合させ、前記電気モータに代 えて前記エンジンを駆動させて走行を行わせるように構 成されたことを特徴とするハイブリッド車両の制御装

【請求項2】 前記係脱手段が油圧力を用いて係脱制御 を行う油圧式係脱手段からなり、

前記補助係合制御手段が、前記油圧式係脱手段への係脱 制御用の油圧供給および遮断を制御する係脱制御バルブ と、前記係脱制御バルブにより前記係脱手段への油圧供 30 給が遮断されているときに前記係脱手段への係脱制御用 油圧を供給させることが可能な補助油圧供給手段とから なり、

前記係脱制御バルブにより前記係脱手段への油圧供給が 遮断されている状態で異常検出がなされたときに、前記 補助油圧供給手段により前記係脱手段へ係脱制御油圧を 供給させることができるように構成されたことを特徴と する請求項1に記載の制御装置。

【請求項3】 前記補助油圧供給手段が、

前記変速機の変速制御手段に通常制御油圧を供給させる 通常位置とフェール制御油圧を供給させるフェール位置 とに切換移動可能な第1補助切換バルブと、

前記第1補助切換バルブの位置切換作動制御を行う第1 補助作動制御手段とからなり、

前記第1補助切換バルブは、前記係脱制御バルブが前記 係脱手段への油圧供給を遮断する状態にあるときに前記 係脱制御バルブを介して前記係脱手段と連通するポート を備え、

前記ポートは、前記第1補助切換バルブが前記通常位置 にあるときにドレンに連通するとともに前記フェール位 50 ンジンを停止させると、エンジンによる油圧ポンプ駆動

置にあるときに係脱制御油圧供給源に連通し、

正常時には前記第1補助作動制御手段は前記第1補助切 換バルブを前記通常位置に位置させ、異常検出時には前 記第1補助作動制御手段は前記第1補助切換バルブを前 記フェール位置に位置させるように構成されていること を特徴とする請求項2に記載の制御装置。

【請求項4】 前記補助油圧供給手段が、

前記係脱制御バルブが前記係脱手段への油圧供給を遮断 する状態にあるときに、前記係脱制御バルブを介して前 記係脱手段と連通するポートを備えた第2補助切換バル ブと.

前記第2補助切換バルブの作動制御を行って、前記ポー トをドレンに連通させるドレン位置と前記ポートを係脱 制御油圧供給源に連通させる供給位置とに切換移動させ る第2補助作動制御手段とからなり、

正常時には前記第2補助作動制御手段は前記第2補助切 換バルブを前記ドレン位置に位置させ、異常検出時には 前記第2補助作動制御手段は前記第2補助切換バルブを 前記供給位置に位置させるように構成されていることを 特徴とする請求項2に記載の制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、エンジン出力を変 速機を介して車輪に伝達して走行駆動を行うとともに、 エンジンと並列に配設された駆動モータによっても走行 駆動が可能であり、所定の運転状態においてエンジンを 一時的に停止して駆動モータにより車輪を駆動して走行 駆動を行うように構成されたハイブリッド車両に関す る。

[0002]

【従来の技術】エンジン駆動と電気モータ駆動とを兼用 して走行を行わせるようになったハイブリッド車両は、 エンジンの燃費改善等を目的として実用化が進められて いる。このようなハイブリッド車両としては、例えば、 特開平11-132321号公報に開示されたものがあ る。この車両は、エンジンと、エンジンのクランク軸に 繋がれた第1のモータジェネレータと、エンジンの出力 軸にトルクコンバータを介して繋がれたベルト式無段変 速機と、この無段変速機の出力側の動力伝達系に繋がれ た第2のモータジェネレータとを備えている。この車両 においては、通常走行はエンジン駆動力を無段変速機に より変速して車輪に伝達して行い、車両を一時停止させ る時にはエンジンも一時停止させ、この後、車両を発進 させるときには第2のモータジェネレータにより車輪を 駆動するようになっている。なお、このようにして車両 を再発進させるときに第1のモータジェネレータにより エンジンを再始動させ、車両発進後はエンジン駆動によ る走行に切り換えられるように構成されている。

【0003】このように車両を一時停止させるときにエ

も停止して無段変速機の制御油圧が失われる。このた め、電動モータにより駆動される第2の油圧ポンプを設 け、エンジン停止時にはこの電動モータにより第2の油 圧ポンプを駆動して所定油圧を発生させ、この所定油圧 を無段変速機の出力プーリシリンダ室に供給して変速比 を最大(LOW)にして動力伝達が可能な状態で次の発 進に備えるように構成されている。このように、上記ハ イブリッド車両においては、車両を一時停止させるとき にエンジンを停止させて燃費を改善し、且つ発進時には 第2モータジェネレータによる車輪の駆動アシストを行 10 わせるようにしている。

3....

【0004】ところで、燃費改善効果をより一層高める ことを目的として、車両が比較的高速で走行中にもエン ジンを停止して電気モータ駆動による走行を行わせるこ とが考えられている。この場合に、上述したような従来 のハイブリッド車両の制御をそのまま用いると、次のよ うな問題が生じる。

【0005】従来では車両を一時停止した状態でエンジ ンを停止していたため、エンジン停止時に第2の油圧ポ ンプから供給される油圧により動力伝達系中に配設され 20 たクラッチは係合された状態で次の発進に備えるように 構成されている。ところが、走行中にエンジンを停止さ せたときにクラッチを係合させた状態としたのでは、車 輪からの駆動力により変速機およびトルクコンバータが 回転されて引きずりトルクを発生し、電気駆動モータに 余分な駆動トルクが必要となり、駆動効率が低下すると いう問題がある。このため、エンジンを停止して電気モ ータ駆動による走行を行わせる場合には、クラッチを解 放させるようにしている。

### [0006]

【発明が解決しようとする課題】ところが、このように 電気モータ駆動による走行を行っているときにクラッチ を解放させる構成とした場合、すなわち、電気モータ駆 動走行時とエンジン駆動走行時とでクラッチを係脱する 制御を行う構成とした場合に、クラッチの係脱制御性が 低下すると所望のタイミングで切換ができなくなった り、切換時にショックが発生したりするという問題が発 生する。例えば、このクラッチが油圧力により係脱制御 が行われる構成の場合、このクラッチの油圧係脱制御を 行う制御バルブの性能が低下したり、作動不良を起とし た場合にこのような問題が発生するおそれがある。

【0007】また、この制御バルブの作動不良によりク ラッチが解放された状態のままとなりクラッチを再係合 できなくなるような不具合も考えられ、この場合には、 車両の走行性能が損なわれるという問題がある。例え は、このクラッチが油圧力により係脱作動する形式のク ラッチの場合、クラッチへの作動油圧の供給制御を行う 制御バルブのスプールがスティックを起こして作動油供 給を遮断する側に固定された状態となるような作動不良 の場合にこのような問題が発生する。このようにクラッ 50 中に異常が検出された場合でも補助係合制御手段により

チが解放状態のままとなったのでは、エンジンを作動さ せてもその出力を車輪に伝達することができず、エンジ ン駆動による走行ができなくなり、電気モータのみの走 行となるため十分な駆動力が得られなくなるという問題 が発生する。

con commercial con making the following the commercial section

【0008】本発明はこのような問題に鑑みたもので、 電気駆動モータ駆動による走行時とエンジン駆動による 走行時とでクラッチ等のような係脱手段を係脱する構成 のもので、係脱手段の係脱作動を制御する手段の異常 (変速機の電気的な故障すなわちフェールや、制御バル ブの作動不良等) が発生した場合でも、係脱手段をこの 異常に影響されることなく係合させることができるよう なハイブリッド車両の制御装置を提供することを目的と

#### [0009]

【課題を解決するための手段】とのような目的達成のた め、本発明においては、所定の運転状態において一時的 に停止制御可能なエンジン(例えば、実施形態における エンジンE)と、このエンジンの出力軸に繋がれてその 出力回転を変速する変速機(例えば、実施形態における 無段変速機構20)と、この変速機の出力を駆動輪に伝 達する駆動力伝達系(例えば、実施形態におけるアイド ラシャフト31、ファイナルドライブギヤ32、ファイ ナルドリブンギヤ33、ディファレンシャル機構34、 アクスルシャフト35)と、この駆動力伝達系に繋がれ て駆動輪を駆動可能な電気駆動モータ(例えば、実施形 態における第2モータジェネレータ50)と、エンジン の出力軸から前記駆動力伝達系に至る経路内に配設され て係脱制御を行う係脱手段(例えば、実施形態における 前後進切換機構10)とを備え、係脱手段を係合させて エンジンの出力を変速機および動力伝達系を介して駆動 輪に伝達して走行駆動を行うことと、係脱手段を解放さ せた状態で電気駆動モータの駆動力を駆動輪に伝達して 走行駆動を行うことが可能にハイブリッド車両が構成さ れる。そして、その制御装置は、変速機の異常が検出さ れたときにこの異常に影響されずに係脱手段を係合させ ることが可能な補助係合制御手段を備え、係脱手段を解 放させた状態で電気駆動モータの駆動力を駆動輪に伝達 して走行駆動を行っているときに、異常検出がなされた 場合には補助係合制御手段により係脱手段を係合させ、 電気モータに代えてエンジンを駆動させて走行を行わせ

【0010】とのような構成のハイブリッド車両の制御 装置を用いれば、例えば、係脱手段を解放させた状態で 電気駆動モータの駆動力を駆動輪に伝達して走行駆動を 行っているとき等に異常が検出された場合でも、補助係 合制御手段により係脱手段を係脱させる制御を行うこと ができる。補助係合制御手段は、異常に影響されずに係 脱手段を係合させることができる手段であるので、走行 確実に且つ良好な係脱手段の係合制御を行うことができ、異常発生時においても、良好なタイミングで且つスムーズに(ショックなく)係脱手段を係脱させることができる。また、係脱手段を解放させた状態で電気駆動モータにより走行駆動を行っている状態で異常が検出された場合には、補助係合制御手段により係脱手段を係合させ、電気モータへの駆動電力供給を停止してこの駆動を停止させ、エンジンを駆動させることにより、エンジンによる走行駆動に確実に移行することができる。

【0011】なお、係脱手段を油圧力を用いて係脱制御 10を行う油圧式係脱手段から構成し、補助係合制御手段を、油圧式係脱手段への係脱制御用の油圧供給および遮断を制御する係脱制御バルブ(例えば、実施形態における前後進クラッチコントロールバルブ73)と、この係脱制御バルブにより係脱手段への油圧供給が遮断されているときに係脱手段への係脱制御用油圧を供給させるととが可能な補助油圧供給手段(例えば、実施形態におけるシフトインヒビターバルブ77、シフトコントロールバルブ66、補助切換バルブ85、補助切換ソレノイドバルブ83)とから構成することができる。この場合に 20は、係脱制御バルブにより係脱手段への油圧供給が遮断されている状態で異常検出がなされたときに、補助油圧供給手段により係脱手段へ係脱制御油圧を供給させるととができるように構成される。

【0012】このような構成の制御装置を用いれば、例 えば、係脱制御バルブによる係脱手段への油圧供給を遮 断して係脱手段を解放(離脱)させている状態もしくは 油圧を供給した係脱手段を係合させている状態で異常検 出がなされたときでも、補助油圧供給手段により係脱手 段へ係脱制御油圧を供給させて係脱手段を係脱させる制 御を良好に行うことができる。補助油圧供給手段は、異 常に影響されずに係脱手段に係合制御油圧を供給させる ことができる手段であるので、走行中に異常が検出され た場合でも補助油圧供給手段により確実に且つ良好な係 脱手段の係合制御を行うことができ、異常発生時におい ても、良好なタイミングで且つスムーズに(ショックな く) 係脱手段を係脱させることができる。このため、例 えば、エンジンを一時停止させるとともに係脱手段への 係脱制御油圧供給を遮断して係脱手段を解放させた状態 で電気駆動モータによる走行駆動を行っているときに、 係脱制御バルブの作動不良のような異常が発生して係脱 手段を再係合できなくなった場合でも、この異常が検出 されると補助油圧供給手段により係脱手段へ係脱制御油 圧を供給させて係脱手段を再係合させることができる。 との結果、係脱制御バルブの作動不良等によってエンジ ン駆動ができなくなるような事態の発生が確実に防止さ れる。

【0013】なお、補助油圧供給手段を、無段変速機の 変速制御手段に通常制御油圧を供給させる通常位置とフェール制御油圧を供給させるフェール位置とに切換移動 50 可能な第1補助切換バルブ(例えば、実施形態におけるシフトインヒビターバルブ77)と、この第1補助切換バルブの位置切換作動制御を行う第1補助作動制御手段(例えば、実施形態におけるシフトコントロールバルブ66)とから構成することができる。この場合、第1補助切換バルブには、係脱制御バルブが係脱手段への油圧供給を遮断する状態にあるときに係脱制御バルブを介して係脱手段と連通するボートが備えられ、このボートは、第1補助切換バルブが通常位置にあるときにドレン、に連通するとともにフェール位置にあるときに係脱制御油圧供給源に連通し、正常時には第1補助作動制御手段は第1補助切換バルブを通常位置に位置させ、異常検出時には第1補助作動制御手段は第1補助切換バルブをフェール位置に位置させるように構成される。

6

【0014】 このような構成の制御装置を用いれば、例えば、エンジンを一時停止させるとともに係脱手段への係脱制御油圧供給を遮断して係脱手段を解放させた状態で電気駆動モータによる走行駆動を行っているときに、係脱制御バルブの作動不良のような異常が発生して係脱手段を再係合できなくなった場合でも、この異常が検出されると第1補助作動制御手段は第1補助切換バルブをフェール位置に位置させ、係脱制御油圧供給源から上記ボートを介して係脱制御油圧を係脱手段に供給させて係脱手段を係合させる制御を行うことができる。このため、異常時においても係脱手段を適切なタイミングで且つスムーズに係脱せさる制御が可能であり、エンジン駆動ができなくなるような事態の発生も防止することができる。

【0015】また、補助油圧供給手段を、係脱制御バルブが係脱手段への油圧供給を遮断する状態にあるときに係脱制御バルブを介して係脱手段と連通するボートを備えた第2補助切換バルブ(例えば、実施形態における補助切換バルブ85)と、第2補助切換バルブの作動制御を行って上記ボートをドレンに連通させるドレン位置と上記ボートを係脱制御油圧供給源に連通させる供給位置とに切換移動させる第2補助作動制御手段(例えば、実施形態における補助切換ソレノイドバルブ83)とから構成しても良い。この場合には、正常時には第2補助作動制御手段は第2補助作動制御手段は第2補助作動制御手段は第2補助作動制御手段は第2補助作動制御手段は第2補助り換バルブをドレン位置に位置させ、異常検出時には第2補助作動制御手段は第2補助切換バルブを供給位置に位置させる。

【0016】このような構成の制御装置を用いても、係脱手段を解放させた状態で電気駆動モータによる走行駆動を行っているときに係脱制御バルブの作動不良のような異常が発生して係脱手段を再係合できなくなった場合に、第2補助作動制御手段が第2補助切換バルブを供給位置に位置させ、係脱制御油圧供給源から上記ポートを介して係脱制御油圧を係脱手段に供給させて係脱手段を係合させることができる。このため、こう制御装置によっても係脱手段の作動不良等によってエンジン駆動がで

きなくなるような事態の発生を確実に防止することがで きる。

#### [0017]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して本発明の好 ましい実施形態について説明する。本発明に係る制御装 置を有したハイブリッド車両の動力伝達装置構成を図1 に示している。この動力伝達装置は、通常の走行駆動用 として用いられ、一時的に停止制御が可能なエンジンE を備える。なお、このエンジンEの吸気管5から吸気負 圧を取り入れて負圧を溜めておくバキュームタンク6が 10 設けられており、バキュームタンク6の負圧をブレーキ ブースタ8に供給してブレーキペダル8の操作力を倍力 してブレーキ作動を行わせるようになっている。

【0018】エンジンEの出力軸Es上には第1モータ ジェネレータ1が設けられ、第1モータジェネレータ1 によりエンジンEのスタート駆動、発進時のエンジン駆 動アシストなどを行わせ、且つ減速時に発電機として用 いてエネルギー回生を行う。エンジンEの出力軸Esは ダンパ機構2を介して前後進切換機構10に繋がる。な お、このエンジン出力軸Es上には第1油圧ポンプ3が 20 設けられ、この第1油圧ポンプ3はエンジンEにより駆 動される。

【0019】前後進切換機構10は、ダンパ機構2を介 してエンジン出力軸Esに繋がるサンギヤ11と、サン ギヤ11の周囲にこれと噛合して配設されたピニオンギ ヤを回転自在に支持するとともにサンギヤ11と同軸上 に回転自在に配設されたキャリア12と、 ピニオンギヤ と 噛合してサンギヤ11と同軸上に回転自在に配設され るとともに変速機入力軸21と連結されたリングギヤ1 3とを有したシングルビニオンタイプの遊星歯車から構 30 成され、キャリア12とサンギヤ11(もしくはエンジ ン出力軸Es) とを係脱する前進クラッチ14と、キャ リア12を固定保持可能な後進ブレーキ15とを有す る。このため、前進クラッチ14を係合させると遊星歯 車全体がエンジン出力軸Esと同一回転され、変速機入 力軸21が前進側に回転駆動される。一方、後進ブレー キ15を係合させるとエンジン出力軸Esに対してリン グギヤ13が反対方向に回転され、変速機入力軸21が 後進側に回転駆動される。なお、前進クラッチ14と後 進プレーキ15をともに解放すると、エンジン出力軸E 40 る。 sと変速機入力軸21とが切り離れされる。

【0020】変速機入力軸21を有して金属Vベルト式 無段変速機構20が構成され、上記のようにして回転駆 動される変速機入力軸21の回転は無段変速機構20に よって無段階に変速されて変速機出力軸27に伝達され る。無段変速機構20は、ドライブ側油圧シリンダ23 によりプーリ幅可変調整可能なドライブブーリ22と、 ドリブン側油圧シリンダ26によりブーリ幅可変調整可 能なドリブンプーリ25と、両プーリ22、25間に掛 けられた金属Vベルト24とから構成され、ドライブプ 50 レータ1が回転駆動されるときには、これが発電機とし

ーリ22が変速機入力軸21に連結され、ドリブンプー リ25が変速機出力軸27に連結されている。このた め、ドライブおよびドリブン側油圧シリンダ23,26 に供給する油圧制御を行うことにより、変速機入力軸2 1の回転を無段階に変速して変速機出力軸27に伝達す るととができる。

【0021】変速機出力軸27には発進クラッチ30が 連結されている。発進クラッチ30は油圧作動タイプの クラッチからなり、作動油圧制御により発進クラッチ3 0の係合制御を行う。発進クラッチ30を介して変速機 入力軸27と繋がるアイドラシャフト31が回転自在に 配設されており、アイドラシャフト31に結合配設され たファイナルドライブギヤ32がディファレンシャル機 構34を内蔵したファイナルドリブンギヤ33と 噛合し ている。なお、ディファレンシャル機構34は左右のア クスルシャフト35を介して左右の車輪36に繋がる (但し、図においては右側のみを示している)。

【0022】一方、アイドラシャフト31上にはモータ 側ドリブンギヤ38が結合配設されており、第2モータ ジェネレータ50の回転シャフト上に結合配設されたモ ータ側ドライブギヤ37と噛合している。このため、第 2モータジェネレータ50によりアイドラシャフト31 から左右の車輪36を駆動することができ、逆に、これ を発電機として利用し、車輪36の駆動力を受けて回転 されることによりエネルギー回生を行うことができる。 【0023】第1および第2モータジェネレータ3、5 0は、パワードライブユニット52を介してバッテリ5 1に繋がっている。これにより、バッテリ51からの電 力供給を行ってこれらモータジェネレータ3,50を駆 動したり、これらモータジェネレータ3,50が回転駆 動されたときに発電機として作用させて得られた電力に よりバッテリを充電する(すなわち、エネルギー回生を 行う) ことができるようになっている。

【0024】また、パワードライブユニット52にはポ ンプ駆動用電気駆動モータ55も繋がっており、ポンプ 駆動用電気駆動モータ55の回転駆動シャフトには第2 油圧ポンプ56が連結されている。このため、バッテリ 51からの電力によりポンプ駆動用電気駆動モータ55 を駆動して第2油圧ポンプ56を駆動することができ

【0025】以上のように構成された動力伝達装置にお いて、エンジンEの出力もしくは第1モータジェネレー タ1の出力は前後進切換機構10を介して無段変速機構 20に伝達され、ここで変速された後、発進クラッチ3 0において伝達制御を行われ、さらに、ディファレンシ ャル機構34等を介して左右の車輪36に伝達される。 このようにしてエンジンEもしくは第1モータジェネレ ータ1により車両の走行駆動が行われる。なお、減速走 行時等におけるように車輪36により第1モータジェネ て作用してエネルギー回生を行う。一方、第2モータジェネレータ50の出力は、アイドラシャフト31からディファレンシャル機構34等を介して左右の車輪36に伝達される。この場合にも、車輪36により第2モータジェネレータ50が回転駆動されるときには、これが発電機として作用してエネルギー回生を行う。

【0026】以上の構成から分かるように、走行駆動制御に際しては、前進クラッチ14および後進ブレーキ15の係合制御、ドライブ側およびドリブン側油圧シリンダ23,26によりドライブおよびドリブンプーリ22,25のブーリ幅調整による変速制御、発進クラッチ30の係合制御が必要である。これらの制御等のため、変速機入力軸21(ドライブブーリ22)の回転を検出する第1回転センサ41、変速機出力軸27(ドリブンブーリ25)の回転を検出する第2回転センサ42およびファイナルドリブンギヤ33の回転(すなわち車速)を検出する第3回転センサ43が設けられている。

【0027】これらの制御は、第1油圧ポンプ3もしくは第2油圧ポンプ56から供給される油圧を用いて行われる。この制御を行う油圧制御装置の構成を、図2~図 204の油圧回路図および図5の油圧回路模式図を参照して以下に説明する。なお、これらの図において○囲みアルファベットA~Jで示す油路が互いに繋がる。

【0028】 この油圧制御装置は、変速機ハウジング等により形成されるオイルタンク60内の作動油を吐出供給する第1油圧ポンプ3および第2油圧ポンプ56を有する。前述のように第1油圧ポンプ3はエンジンEにより駆動され、第2油圧ポンプ56はポンプ駆動用電気駆動モータ55により駆動される第2油圧ポンプ56の吐出油路には、リリーフバルブ57とワンウェイバルブ58とが設けられている。両油圧ポンプ3,56の吐出油は高圧レギュレータバルブ61により調圧されて高圧制御油圧が作られ、これがシフトバルブ65および低圧レギュレータバルブ64に供給される。また、低圧レギュレータバルブ64に供給される。また、低圧レギュレータバルブ65に供給される。

【0029】高圧レギュレータバルブ61は高圧コントロールバルブ62からの背圧に応じて高圧制御油圧を作り出し、高圧コントロールバルブ62および低圧レギュ 40レータバルブ64は高低圧コントロールバルブ63からの制御油圧により作動制御される。高低圧コントロールバルブ63はリニアソレノイド63aにより制御電流に応じて任意の制御油圧を作り出すものであり、このことから分かるように、高低圧コントロールバルブ63のリニアソレノイド63aに対する信号電流制御により高圧制御油圧および低圧制御油圧が設定される。

【0030】シフトバルブ65は上記のようにして供給された高圧制御油圧および低圧制御油圧をドライブおよびドリブン側油圧シリンダ23,26に振り分け供給し

てドライブおよびドリブンプーリ22、25のブーリ幅 調整を行って変速制御を行う。このシフトバルブ65の 作動はリニアソレノイド66aにより作動されるシフト コントロールバルブ66からのシフト制御油圧により制 御される。すなわち、リニアソレノイド66aに対する 信号電流制御を行うことにより、シフトバルブ65の作 動を制御して変速制御を行うことができる。

. 10

【0031】高圧レギュレータバルブ61により作られた高圧制御油圧は油路101からクラッチリデューシングバルブ72に供給されてライン圧が作られ、このライン圧が油路102に供給される。なお、高圧レギュレータバルブ61、高圧コントロールバルブ62およびクラッチリデューシングバルブ72から排出される余剰油は潤滑バルブ71により調圧されて潤滑部LUBEに供給される。油路102のライン圧は油路103から高低圧コントロールバルブ63およびシフトコントロールバルブ66に供給され、さらに、油路104、104aから後述する発進クラッチコントロールバルブ75に供給される。

【0032】油路102のライン圧は油路105を介して高圧コントロールソレノイドバルブ82に供給されるとともに油路105aを介して高圧コントロールバルブ62に供給されている。このため、高圧コントロールソレノイドバルブ82により高圧コントロールバルブ62に対するライン圧の供給切換制御を行って、高圧制御油圧を二段階に切換設定可能となっている。

【0033】油路102のライン圧はさらに、油路106から前後進クラッチコントロールバルブ73を通って油路107に供給され、さらにマニュアルバルブ74を30介して前進クラッチ14および後進ブレーキ15に選択供給されるようになっている。前後進クラッチコントロールバルブ73は図示のように4つのポート73a~73dを有し、第1ポート73aは油路106に繋がり、第2ポート73bは油路107に繋がり、第3ポート73cは油路121に繋がり、第4ポート73dは油路108aに繋がる。

【0034】前後進クラッチコントロールバルブ73において、その右端に油路108aからライン圧を受けたときに図示のようにスプールが左動されて第1および第402ボート73a、73bがスプール溝を介して連通して油路106と油路107とを連通させ、同時に第3ボート73cをスプールランド部により閉塞して油路121をことで遮断する。一方、油路108aからのライン圧が無くなったときにはスプールがバネ力を受けて右動され、第1ボート73aをスプールランド部により閉塞して油路106をここで遮断し、第2および第3ボート73b、73cが連通して油路107と油路121とを連通させる。なお、油路108aへのライン圧の作用は、油路102から油路108を介して繋がる前後進クラッ50チコントロールソレノイドバルブ81により制御され

る。

【0035】との構成から分かるように、前後進クラッ チコントロールソレノイドバルブ81により前後進クラ ッチコントロールバルブ73の作動を制御し、マニュア ルバルブ74を介して前進クラッチ14および後進ブレ ーキ15にライン圧供給したり、この供給を遮断したり する制御がなされる。但し、この制御は正常時の制御て あり、後述するように異常発生時には油路121からの ライン圧供給制御がなされる。

【0036】マニュアルバルブ74は、運転席のシフト レバー操作に応じて切換作動され、P、Nレンジにおい ては油路107を閉塞するとともに前進クラッチ14お よび後進ブレーキ15をともにドレンに連通させて、前 進クラッチ14および後進プレーキ15を解放させる。 Rレンジにおいては油路107と後進ブレーキ15を連 通させてライン圧を後進プレーキ15に供給させ、これ を係合させることが可能となる。また、前進側のレン ジ、すなわち、D、S、Lレンジにおいては油路107 と前進クラッチ14を連通させてライン圧を前進クラッ チ14に供給させ、これを係合させることが可能とな る。

【0037】前後進クラッチコントロールバルブ73の 右端に油路108aからライン圧を受けて油路106と 油路107とが連通した状態の場合に上記のように前進 クラッチ14もしくは後進ブレーキ15の係合作動が可 能である。しかし、油路108 a ヘライン圧が作用しな いときには、正常状態では油路107は前後進クラッチ コントロールバルブ73から油路121を介してドレン に連通し、前進クラッチ14および後進ブレーキ15は マニュアルバルブ74の作動位置の如何に拘わらず解放 30 され、異常時には油路121を介してライン圧供給制御 がなされるが、これについては後述する。

【0038】前述のように抽路104,104aを介し てライン圧が供給される発進クラッチコントロールバル ブ75はリニアソレノイド75aにより作動が制御さ れ、発進クラッチ制御油圧をシフトインヒビターバルブ 77を介して発進クラッチ30に供給し、発進クラッチ 30の係合制御が行われる。なお、シフトインヒビター バルブ77の右端部は油路110を介してシフトコント ロールバルブ66に繋がる。例えば、装置の異常が発生 40 したときや、駆動電力供給がなくなったときに、シフト コントロールバルブ66のリニアソレノイド66aの通 電電流が零となり油路110に供給されるシフト制御油 圧が最大とされる。

【0039】この最大制御油圧が油路110を介してシ フトインヒビターバルブ77に供給されると、そのスプ ールが左動されて発進クラッチコントロールバルブ75 からの制御油圧供給が遮断され、油路104から分岐し た油路104bが油路122に繋がってライン圧がピト ー制御バルブ78に供給される。さらに、シフトインヒ 50 介して車輪に伝達して走行駆動を行わせる。すなわち、

ビターバルブ77のスプールが左動された状態では、ビ トー制御バルブ78からのピトー圧が出力される油路1 23が発進クラッチ30に繋がる。このため、この場合 には、発進クラッチコントロールバルブ75からの制御 油圧に代えてピトー制御バルブ78からピトー圧が発進 クラッチ30に供給される。 すなわち、異常時等にはピ トー圧を用いて発進クラッチ30の係合制御を行わせる ことができるようになっている。

12

【0040】この最大制御油圧はシフトバルブ65にも 供給され、そのスプールを右動させて高圧制御油圧をド リブン側油圧シリンダ26に供給させるとともに低圧制 御油圧をドライブ側油圧シリンダ23に供給させ、変速 比をLOWにする。

【0041】また、油路122から油路121が分岐し ており、上述のように油路121は前後進クラッチコン トロールバルブ73の第3ポート73cに繋がってい る。このため、上記のように異常時等においてシフトイ ンヒビターバルブ77のスプールが左動されて油路12 2に油路104bからライン圧が供給されると、油路1 20 21を介して前後進クラッチコントロールバルブ73の 第3ポート73 c にライン圧が供給される。なお、正常 時においてシフトインヒビターバルブ77のスプールが 右動されているときには、図2から分かるように、油路 122はドレンに連通しており、油路121もドレンに 連通する。

【0042】上述したように前後進クラッチコントロー ルソレノイドバルブ81により前後進クラッチコントロ ールバルブ73のスプールを右動させたときには、第2 および第3ポート73b, 73cが連通して油路107 と油路121とが連通している。このため、正常時にお いては油路107はドレンに連通するが、異常時等にお いてシフトインヒビターバルブ77のスプールが左動さ れたときには、ライン圧が油路121、107を通りさ らにマニュアルバルブ74を介して前進クラッチ14も しくは後進プレーキ15に供給される。このことから分 かるように、シフトインヒビターバルブ77が特許請求 の範囲における第1補助切換バルブに該当し、そのスプ ールが右動された位置が通常位置となり、左動された位 置がフェール位置となり、スプールが左動されて油路1 21を介して供給されるライン圧がフェール制御油圧と なる。また、シフトコントロールバルブ66が第1補助 作動制御手段に該当する。

【0043】次に、以上のように構成されたハイブリッ ド車両の動力伝達装置における各制御について説明す る。との動力伝達装置においては、基本的には、エンジ ンEの駆動力を前後進切換機構10および無段変速機構 20を介して変速するとともに、発進クラッチ30から ファイナルドライブおよびドリブンギヤ32,33、デ ィファレンシャル機構34、アクスルシャフト35等を

エンジンEの駆動による走行が行われる。但し、発進時 には第1モータジェネレータ1により駆動アシストを行 ろとともに減速時には第1モータジェネレータ1を発電 機として作用させてエネルギー回生 (バッテリ51の充 電)を行う。

【0044】車両が停止している時や、車両が比較的高 速で走行している状態においては、エンジンEを一時的 に停止させる制御が行われ、燃費向上を図るようになっ ている。車両走行中にエンジンを一時停止させるときに は、第2モータジェネレータ50を駆動させて車輪36 10 ルブ74を介して前進クラッチ14もしくは後進ブレー を駆動させて走行を継続する制御が行われる。このと き、前進クラッチ14および後進ブレーキ15をともに 解放させて前後進切換機構10よりエンジン側における 引きずりトルクの発生を防止する。発進クラッチ30に ついては無段変速機構20を無負荷回転駆動させるに必 要なだけのトルク伝達を行わせる弱い係合状態となし、 とのように無負荷回転駆動する無段変速機構20におけ るドライブおよびドリブン側油圧シリンダ23,26に 対する油圧供給制御を行って無段変速機構20の変速比 をそのときの運転状態に対応する値に設定する制御を行 20 う。

【0045】上記のようにエンジンEを一時停止させて 第2モータジェネレータ50により走行駆動を行ってい るときに前進クラッチ14および後進プレーキ15をと もに解放させているが、これは前後進クラッチコントロ ールソレノイドバルブ81から油路108aを介して前 後進クラッチコントロールバルブ73の右端部へのライ |ン圧を解除することにより行われる。この場合には、前 述したように、前後進クラッチコントロールバルブ73 のスプールはバネ力を受けて右動され、油路107は油 30 路121と連通し、さらに油路122を介してシフトイ ンヒビターバルブ77に繋がる。シフトインヒビターバ ルブ77の右端部には油路110を介してシフトコント ロールバルブ66からのシフト制御油圧を受けるが、こ の制御油圧が正常の制御範囲油圧の場合にはバネ力が勝 り、そのスプールは右動した状態(図示の状態)とな る。このため、油路122はシフトインヒビターバルブ 77を介してドレンに解放される。この結果、正常時に は油路107はドレンに解放され、前進クラッチ14お よび後進プレーキ15がともに解放される。

【0046】このように前後進クラッチコントロールバ ルブ73のスプールがバネ力により右動された状態で、 とのスプールがスティックして動かなくなったり、前後 進クラッチコントロールソレノイドバルブ81の電気的 もしくは機械的な作動不良により油路108aへのライ ン圧供給ができなくなった場合、さらには電気的な異常 が発生したような場合には、前進クラッチ14および後 進ブレーキ15がともに解放されたままとなり、このま まではエンジンEによる走行駆動へ移行することができ なくなるという問題がある。

【0047】本例の装置においては、このような異常が 発生した場合には、シフトコントロールバルブ66への 通電電流を零にして油路110に供給されるシフト制御 油圧を最大とする。これによりシフトインヒビターバル

.....14

ブ77の右端部には油路110を介して最大シフト制御 油圧が作用し、そのスプールはバネ力に抗して左動さ れ、油路104bと油路122とが連通される。この結 果、油路104bからのライン圧が油路122から油路 121に供給され、さらに油路107からマニュアルバ

キ15に供給される。

【0048】 との制御はシフトコントロールバルブ66 への通電電流を遮断するだけであり、この制御が電気的 な異常に影響されることなく行える。このため、エンジ ンEを一時停止させ、前進クラッチ14および後進ブレ ーキ15をともに解放させて第2モータジェネレータ5 0により走行駆動を行っているときに異常が検出された 場合には、上記のようにシフトコントロールバルブ66 への通電を遮断することによりこの異常に影響されるこ となく前進クラッチ14もしくは後進プレーキ15を係 合させ、確実にエンジンEによる駆動走行に移行すると とができる。

【0049】また、前後進クラッチコントロールバルブ 73のスプールがバネ力により右動された状態で、スプ ールがスティックして動かなくなったり、前後進クラッ チコントロールソレノイドバルブ81の作動不良により 油路108aへのライン圧供給ができなくなった場合に も、シフトコントロールバルブ66への通電電流を零に して油路110に供給されるシフト制御油圧を最大とす れば、ライン圧を前進クラッチ14もしくは後進プレー キ15に供給し、エンジンEによる駆動走行に移行する ことが可能となる。

【0050】なお、前進クラッチ14および後進プレー キ15がともに解放されたままとなってエンジンEによ る走行駆動ができなくなるという異常が発生したか否か という検出は、シフトレバーがP(パーキング)レンジ およびN (ニュートラル) レンジ以外のポジションにあ るときにおいて、エンジン回転速度と、変速機出力回転 速度もしくは車速とを変速比を勘案して比較し、前進ク 40 ラッチ14もしくは後進プレーキ15が繋がっていると きの回転速度関係にあるか否かを判断して行われる。但 し、この検出はこれに限られるものではなく、実際に前 進クラッチ14および後進ブレーキ15に作用する油圧 を検出して行っても良い。

【0051】次に、本発明に係る制御装置の第2の実施 形態について、図6~図8を参照して説明する。これら の図においては、〇囲みアルファベットA~Iで示す油 路が互いに繋がる。この制御装置は、図2~図4に示し た制御装置と類似しており、同一部分には同一番号を付 50 してその説明を省略もしくは簡略化し、以下においては

主として相違構成について説明する。この油圧制御装置 において、ドライブおよびドリブンブーリ22,25の プーリ幅調整を行って変速制御を行うバルブ類の構成は 図2~図4の構成と同一であり、その説明は省略する。 【0052】上記の例と同様に、油路102のライン圧 は、油路106から前後進クラッチコントロールバルブ 73を通って油路107に供給され、さらにマニュアル バルブ74を介して前進クラッチ14および後進プレー キ15に選択供給されるようになっている。また、前後 進クラッチコントロールバルブ73は図示のように4つ 10 のポート73a~73dを有し、第1ポート73aは油 路106に繋がり、第2ポート73bは油路107に繋 がり、第3ポート73 cは油路131に繋がり、第4ポ ート73dは油路108aに繋がる。

【0053】前後進クラッチコントロールバルブ73に おいて、その右端に油路108aからライン圧を受けた ときに図示のようにスプールが左動されて第1 および第 2ポート73a, 73bがスプール溝を介して連通して 油路106と油路107とを連通させ、同時に第3ポー ト73cをスプールランド部により閉塞して油路131 20 からのライン圧が供給される。 をここで遮断する。一方、油路108aからのライン圧 が無くなったときにはスプールがバネ力を受けて右動さ れ、第1ポート73aをスプールランド部により閉塞し て油路106をここで遮断し、第2および第3ポート7 3b, 73cが連通して油路107と油路131とを連 通させる。なお、油路108aへのライン圧の作用は、 油路102から油路108を介して繋がる前後進クラッ チコントロールソレノイドバルブ81により制御され る。

【0054】油路131は補助切換バルブ85の第2ポ 30 ート85 b に繋がる。この補助切換バルブ85は、ドレ ンに解放された第1ポート85aと、上記のように油路 131に繋がる第2ポート85 bと、油路133に繋が る第3ポート85cと、油路132に繋がる第4ポート 85dとを有する。油路133は油路106に繋がり第 3ポート85cにはライン圧が供給される。油路132 は油路103から分岐して補助切換制御ソレノイドバル ブ83を有する油路135に繋がり、補助切換制御ソレ ノイドバルブ83により第4ポート85dにライン圧を 作用させる制御が可能となっている。

【0055】補助切換ソレノイドバルブ83により油路 132から第4ポート85dにライン圧を供給させる と、このライン圧を受けて補助切換バルブ85のスプー ルが左動される。この結果、図示のように、第1 および 第2ポート85a, 85bが連通して油路131がドレ ンに連通され、第3ポート85cはスプールランド部に より閉塞される。一方、補助切換ソレノイドバルブ83 により第4ポート85 dの作用油圧が零にされると、補 助切換バルブ85のスプールがバネ力により右動され る。との結果、第1ポート85aが閉塞され、第2およ 50 して変速するとともに、発進クラッチ30からファイナ

び第3ポート85b,85cが連通して油路131と油 路133が連通し、油路106からのライン圧が油路1 31に供給される。

【0056】以上説明した前後進クラッチコントロール バルブ73および補助切換バルブ85の作動をまとめる と次のようになる。まず、油路108aにライン圧が作 用して前後進クラッチコントロールバルブ73のスプー ルが左動された状態において、油路132にライン圧が 作用して補助切換バルブ85のスプールが左動されたと きには油路106からのライン圧が前後進クラッチコン トロールバルブ73を介して油路107に供給され、マ ニュアルバルブ74に供給される。この状態から、油路 108aからのライン圧を解放して前後進クラッチコン トロールバルブ73のスプールをバネ力により右動させ ると、油路107が油路131と連通し、補助切換バル ブ85を介してドレンに解放される。 との状態からさら に、油路132からのライン圧を解放して補助切換バル ブ85のスプールをバネ力により右動させると、油路1 31と油路133とが連通して油路107に油路106

【0057】マニュアルバルブ74は、運転席のシフト レバー操作に応じて切換作動され、P,Nレンジにおい ては油路107を閉塞するとともに前進クラッチ14お よび後進ブレーキ15をともにドレンに連通させて、前 進クラッチ14および後進プレーキ15を解放させる。 Rレンジにおいては油路107と後進ブレーキ15を連 通させてライン圧を後進プレーキ15に供給させ、これ を係合させることが可能となる。また、前進側のレン ジ、すなわち、D、S、Lレンジにおいては油路107 と前進クラッチ14を連通させてライン圧を前進クラッ チ14に供給させ、これを係合させることが可能とな

【0058】油路104, 104 aを介してライン圧が 供給される発進クラッチコントロールバルブ75はリニ アソレノイド75aにより作動が制御され、発進クラッ チ制御油圧をシフトインヒビターバルブ77を介して発 進クラッチ30に供給し、発進クラッチ30の係合制御 が行われる。なお、シフトインヒビターバルブ77の右 端部は油路110を介してシフトコントロールバルブ6 6に繋がる。例えば、装置の異常が発生したときや、駆 動電力供給がなくなったときに、シフトコントロールバ ルブ66のリニアソレノイド66aの通電電流が零とな り油路110に供給されるシフト制御油圧が最大とされ る。とのときの制御は、上述した例と同一であるのでそ の作動説明は省略する。

【0059】以上のように構成されたハイブリッド車両 の動力伝達装置における各制御について説明する。この 動力伝達装置においては、基本的には、エンジンEの駆 動力を前後進切換機構10および無段変速機構20を介 合や、電気的な異常が発生した場合等には、前進クラッ

ルドライブおよびドリブンギヤ32,33、ディファレ ンシャル機構34、アクスルシャフト35等を介して車 輪に伝達して走行駆動を行わせる。

【0060】車両が停止している時や、車両が比較的高 速で走行している状態においては、エンジンEを一時的 に停止させる制御が行われる。との場合、高速走行時に おいては、第2モータジェネレータ50を駆動させて車 輪36を駆動させて走行を継続する制御が同時に行われ る。このとき、前進クラッチ14および後進プレーキ1 5をともに解放させて前後進切換機構10よりエンジン 10 側における引きずりトルクの発生を防止する。発進クラ ッチ30については無段変速機構20を無負荷回転駆動 させるに必要なだけのトルク伝達を行わせる弱い係合状 態となし、このように無負荷回転駆動する無段変速機構 20におけるドライブおよびドリブン側油圧シリンダ2 3,26に対する油圧供給制御を行って無段変速機構2 0の変速比をそのときの運転状態に対応する値に設定す る制御を行う。

【0061】このような走行制御における前進クラッチ 14 および後進プレーキ15の作動制御について以下に 20 説明する。エンジンEにより走行駆動を行う場合には、 前後進クラッチコントロールソレノイドバルブ81によ り油路108aにライン圧を作用させて前後進クラッチ コントロールバルブ73のスプールを左動させ、且つ補 助切換ソレノイドバルブ83により油路132にライン 圧を作用させて補助切換バルブ85のスプールを左動さ せる。これにより油路106からのライン圧が前後進ク ラッチコントロールバルブ73を通り、油路107を介 してマニュアルバルブ74に供給され、マニュアルバル ブ74の作動に応じて前進クラッチ14および後進プレ 30 ーキ15の作動が制御される。

【0062】エンジンEを一時停止させて第2モータジ ェネレータ50による走行駆動がなされるときには、前 後進クラッチコントロールソレノイドバルブ81により 油路108aにへ作用するライン圧を解放し、バネ力に より前後進クラッチコントロールソレノイドバルブ81 のスプールを右動させる。このとき、補助切換ソレノイ ドバルブ83により油路132にライン圧を作用させて 補助切換バルブ85のスプールを左動させたままであ る。これにより、油路107が油路131と連通し、補 40 助切換パルブ85を介してドレンに解放され、前進クラ ッチ14および後進プレーキ15はともに解放される。 【0063】とのように前後進クラッチコントロールバ ルブ73のスプールを右動させることにより前進クラッ チ14および後進ブレーキ15をともに解放させる制御 を行うのであるが、この前後進クラッチコントロールバ ルブ73のスプールがバネ力により右動された状態で、 スプールがスティックして動かなくなったり、前後進ク ラッチコントロールソレノイドバルブ81の作動不良に

チ14および後進ブレーキ15がともに解放されたまま となり、このままではエンジンEによる走行駆動に移行 することができなくなる。 【0064】本例の装置においては、エンジンEを一時

停止させ、前進クラッチ14および後進ブレーキ15を ともに解放させて第2モータジェネレータ50により走 行駆動を行っているときに異常が検出された場合には、 補助切換ソレノイドバルブ83の通電を遮断することに より油路132からのライン圧を解放し、補助切換バル ブ85のスプールをバネ力により右動させる。この結 果、油路131と油路133とが連通して油路131に 油路106からのライン圧が供給され、油路131から 前後進クラッチコントロールバルブ73を通って油路1 07にライン圧が供給される。このように補助切換ソレ ノイドバルブ83への通電を遮断することにより、異常 に影響されることなく前進クラッチ14もしくは後進ブ レーキ15を係合させ、確実にエンジンEによる駆動走 行に移行することができる。

【0065】また、本例の装置においては、前後進クラ ッチコントロールバルブ73のスプールがスティックし て動かなくなったり、前後進クラッチコントロールソレ ノイドバルブ81の作動不良により油路108aへのラ イン圧供給ができなくなるような異常が発生した場合に も、補助切換ソレノイドバルブ83により油路132か らのライン圧を解放して補助切換バルブ85のスプール をバネ力により右動させる制御を行う。これにより、こ のような異常発生時でも、補助切換ソレノイドバルブ8 3の作動制御(電流供給を遮断する制御)を行うことに より、ライン圧を前進クラッチ14もしくは後進ブレー キ15に供給し、エンジンEによる走行駆動を可能とす

【0066】との構成から分かるように、補助切換バル ブ85が請求の範囲における第2補助切換バルブに該当 し、そのスプールが右動された位置がドレン位置であ り、左動された位置が供給位置である。また、補助切換 ソレノイドバルブ83が第2補助作動制御手段に該当す る。

[0067]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 異常が検出されたときにこの異常に影響されずに係脱手 段を係合させることが可能な補助係合制御手段を備えて おり、例えば、係脱手段を解放させた状態で電気駆動モ ータの駆動力を駆動輪に伝達して走行駆動を行っている ときや、係脱手段を係合させた状態でエンジンの駆動に より走行駆動を行っているときに、異常が検出された場 合でも、補助係合制御手段は異常に影響されずに係脱手 段を係脱させる制御を行うことができるので、走行中に 異常が検出された場合でも良好なタイミングで、スムー より油路108aへのライン圧供給ができなくなった場 50 ズに且つ確実に係脱手段を係合させることができる。こ

のため、例えば、係脱手段を解放して電気モータ駆動により走行しているときに異常が検出された場合でも、補助係合制御手段により係脱手段を解放させ、電気モータへの駆動電力供給を停止してこの駆動を停止させ、エンジンを駆動させることにより、エンジンによる走行駆動に確実に移行することができる。

19

【0068】なお、係脱手段を油圧力を用いて係脱制御を行う油圧式係脱手段から構成し、補助係合制御手段を、油圧式係脱手段への係脱制御用の油圧供給および遮断を制御する係脱制御バルブと、この係脱制御バルブに10より係脱手段への袖圧供給が遮断されているときに係脱手段への係脱制御用油圧を供給させることが可能な補助油圧供給手段とから構成することができる。この場合には、係脱制御バルブにより係脱手段への油圧供給が遮断されている状態等において異常検出がなされたときに、補助油圧供給手段により係脱手段へ係脱制御油圧を供給させることができるように構成される。

【0069】このような構成の制御装置を用いれば、係 脱制御バルブによる係脱手段への油圧供給を遮断して係 脱手段を解放(離脱)させている状態で異常検出がなさ 20 れたとき等において、補助油圧供給手段により係脱手段 へ係脱制御油圧を供給させて良好なタイミングで且つス ムーズに係脱手段を係合させることができるので、エン ジンを一時停止させるとともに係脱手段への係脱制御油 圧供給を遮断して係脱手段を解放させた状態で電気駆動 モータによる走行駆動を行っているときに、係脱制御バ ルブの作動不良のような異常が発生して係脱手段を再係 合できなくなった場合でも、この異常が検出されると補 助油圧供給手段により係脱手段へ係脱制御油圧を供給さ せて係脱手段を再係合させることができる。この結果、 係脱制御バルブの作動不良等によってエンジン駆動がで きなくなるような事態の発生を確実に防止することがで きる。

【0070】なお、補助油圧供給手段を、通常位置とフェール位置とに切換移動可能な第1補助切換バルブと、この第1補助切換バルブの位置切換作動制御を行う第1補助作動制御手段とから構成し、第1補助切換バルブに係脱制御バルブが係脱手段への油圧供給を遮断する状態にあるときに係脱制御バルブを介して係脱手段と連通するボートを設け、このボートは、第1補助切換バルブが40通常位置にあるときにドレンに連通するとともにフェール位置にあるときに係脱制御油圧供給源に連通し、正常時には第1補助作動制御手段は第1補助切換バルブを通常位置に位置させ、異常検出時には第1補助作動制御手段は第1補助り換バルブをフェール位置に位置させるように構成しても良い。

【0071】また、補助油圧供給手段を、係脱制御バルブが係脱手段への油圧供給を遮断する状態にあるときに係脱制御バルブを介して係脱手段と連通するボートを備えた第2補助切換バルブと、上記ボートをドレンに連通

させるドレン位置と上記ポートを係脱制御油圧供給源に 連通させる供給位置とに切換移動させる第2補助作動制 御手段とから構成し、正常時には第2補助作動制御手段 は第2補助切換バルブをドレン位置に位置させ、異常検 出時には第2補助作動制御手段は第2補助切換バルブを 供給位置に位置させるように構成しても良い。

【0072】このような構成の制御装置を用いれば、例えば、エンジンを一時停止させるとともに係脱手段への係脱制御油圧供給を遮断して係脱手段を解放させた状態で電気駆動モータによる走行駆動を行っているときに、係脱制御バルブの作動不良のような異常が発生して係脱手段を再係合できなくなった場合でも、この異常が検出されると第1補助作動制御手段は第1補助切換バルブをフェール位置に位置させ、係脱制御油圧供給源から上記ポートを介して係脱制御油圧を係脱手段に供給させて係脱手段を係合させることができる。このため、係脱手段の作動不良等によってエンジン駆動ができなくなるような事態の発生を確実に防止することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る制御装置を備えたハイブリッド車 両の動力伝達装置構成を示す概略図である。

【図2】本発明の第1の実施形態に係る制御装置の構成を示す油圧回路図である。

【図3】本発明の第1の実施形態に係る制御装置の構成を示す油圧回路図である。

【図4】本発明の第1の実施形態に係る制御装置の構成を示す油圧回路図である。

【図5】本発明の第1の実施形態に係る制御装置の構成 を示す油圧回路模式図である。

【図6】本発明の第2の実施形態に係る制御装置の構成 を示す油圧回路図である。

【図7】本発明の第2の実施形態に係る制御装置の構成を示す油圧回路図である。

【図8】本発明の第2の実施形態に係る制御装置の構成 を示す油圧回路図である。

#### 【符号の説明】

- E エンジン
- 10 前後進切換機構(係脱手段)
- 14 前進クラッチ(係脱手段)
- 15 後進ブレーキ(係脱手段)
  - 20 金属Vベルト式無段変速機構(変速機)
  - 31 アイドラシャフト (駆動力伝達系)
  - 32 ファイナルドライアブギヤ(駆動力伝達系)
  - 33 ファイナルドリブンギヤ(駆動力伝達系)
  - 34 ディファレンシャル機構(駆動力伝達系)
  - 35 アクスルシャフト (駆動力伝達系)
  - 50 第2モータジェネレータ(電気駆動モータ)
  - 66 シフトコントロールバルブ(第1補助作動制御手段)
- えた第2補助切換パルプと、上記ポートをドレンに連通 50 73 前後進クラッチコントロールパルブ(係脱制御バ

ルブ)

77 シフトインヒビターバルブ (第1補助切換バル

21

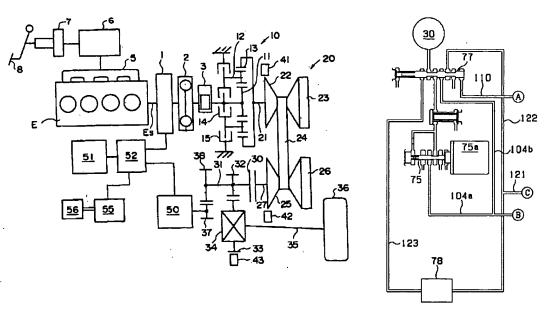
\*83 補助切換ソレノイドバルブ(第2補助作動制御手

段)

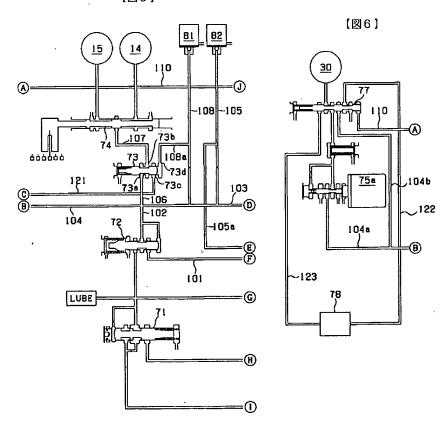
85 補助切換バルブ (第2補助切換バルブ)

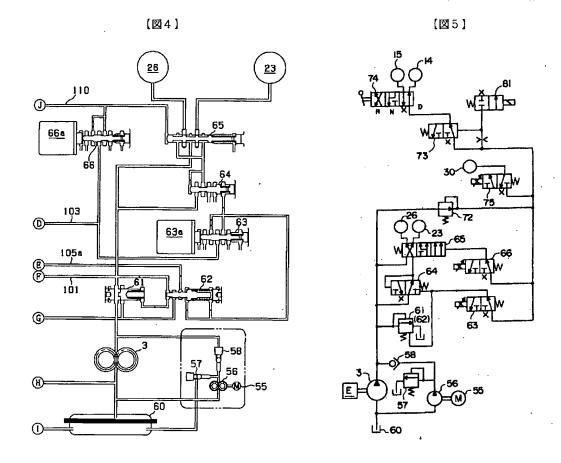
【図1】

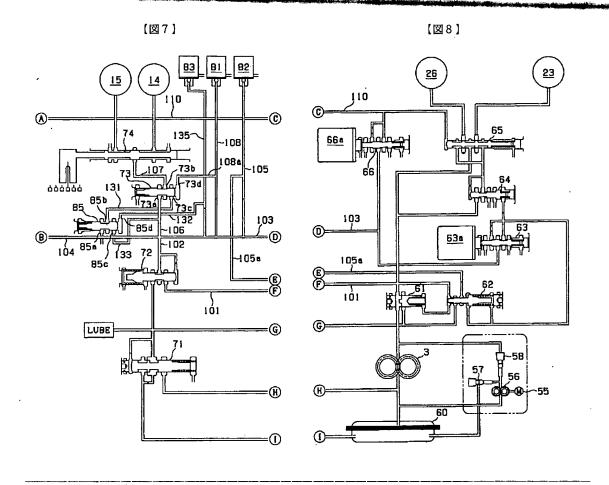
[図2]



【図3】







フロントページの続き

(51)Int.Cl:' F l 6 H 61/12

61/18

識別記号

FI .

**デーマコート' (参考)** 

F 1 6 H 61/18 B 6 0 K 9/00

E

Fターム(参考) 3D039 AA01 AA02 AA04 AB27 AC03

AC34 AC39 AC40 AC45 AC54

AC74 AC77 AC87 AD03 AD06

AD23 AD43 AD44 AD48 AD53

3D041 AA53 AA58 AA59 AA74 AB01

AC01 AC07 AC20 AD01 AD02

AD18 AE02 AE03 AE15 AE16

AE17 AE22 AE39

3G093 AA06 AA07 BA03 BA10 BA12

BA21 BA22 BA30 CA02 CA08

CA12 CB14 DA01 DB02 DB03

DB04 DB10 EB01 EB07 EC02

EC04

3J552 MA07 MA13 MA15 MA26 NA01

NB06 NB07 NB09 PB02 PB06

QA06C QA08C QA43B QA43C

QB03 RB02 RB06 RC02 SA07

UA03 UA04 VA07X VA32Z

VA37X VA37Z VA63X VA65X

VA74X VB01X VB01Z VC01W

VC01X

5H115 PG04 PI16 PI29 PO17 PU01

PU22 PU25 QE03 QE10 QE12

QI04 RB08 RE01 SE04 SE05

SE08